目次

✓第1回目 高エネルギー天体物理の基礎 「星の進化、超新星爆発の標準理論」

✓第2回目 <u>シミュレーション研究最前線</u>
「爆発天体現象のエンジンは解明されたか?」

✓第3回目 <u>ニュートリノ輻射流体数値計算法</u> ガンマ線バーストのエンジン

✓第4回目 マルチメッセンジャー天文学に向けて (重力波・ニュートリノ・多波長電磁波観測)

今日の前半部のお題

§ 3-2 ニュートリノ輻射+流体計算法 流体計算(数値流体解法) ニュートリノ輻射輸送計算

§ 3-3 ガンマ線バーストの中心駆動源

§ 3-1 超新星の動的(ダイナミカル)な進化 を追うための数値輻射流体力学



- ・流体力学基礎方程式の導出(done)
- ・ランキン・ユゴニオ(Rankine-Hugoniot) 関係
- · Riemann 問題
- ・ニュートリノ輻射輸送

<u>流体力学基礎方程式のまとめ</u>

質量保存

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div} \rho \mathbf{v} = \mathbf{0}$$

運動量の式

3

$$\frac{\partial \rho v_i}{\partial t} + \frac{\partial \pi_{i\,j}}{\partial x_j} = \rho g_i$$

$$\pi_{ij} = \rho v_i v_j + \delta_{ij} p$$

$$\frac{\partial}{\partial t}(\rho e) + \operatorname{div}\left[\left(\rho e + p\right)\vec{v}\right] = -\rho\vec{v} \text{ grad } \Phi$$

状態方程式

p(
ho) Polytropic ポリトロープ状態方程式

方程式の数と未知数の数が同じで方程式系が閉じている。

ポアソン方程式 $\Delta \Phi = 4\pi G \rho$

未知数



「方程式の数と未知数の数が同じで方程式系が閉じている」 ⇒初期条件を与えれば、 その後の時間発展が(原理的には)分かるはず。

☆ただ方程式が非線形で、複雑。 解析解はごく限られた問題でしか得られない。

$$\frac{\partial \rho v_i}{\partial t} + \frac{\partial \pi_{ij}}{\partial x_j} = \rho g_i \qquad \pi_{ij} = \rho v_i v_j + \delta_{ij} p_i$$

したがって、 流体の運動を追うためには、数値計算が不可欠。 ☆更に偏微分方程式を数値的に解かなくてはならない。

いかに精度良く、数値的に流体の時間発展を追うか? <u>数値流体力学(Computational Fluid Dynamics:CFD)</u>



• 流体力学基礎方程式の導出

Riemann問題に向けて
 ☆Rankine Hugoniot関係導出

☆具体例: Strong shock

3次元シミュレーション例



ある瞬間、各点各点で密度、圧力、 速度が不連続に与えられたとき、その 後の各物理量の時間発展を数値的に 追うこと、これがCFDのココロ。 もっと単純化すると、二つの状態の異なる ガスをいれた容器のふたを取ったとき、その後の ガスのダイナミクスが分かれば良い。



Riemann問題を解くための準備(1)

ー次元保存系の流体方程式

$$\begin{array}{ll}
\rho_t + (\rho u)_x &= 0 \\
(\rho u)_t + (\rho u^2 + p)_x &= 0 \\
(\rho E)_t + [(\rho E + p)u]_x &= 0
\end{array}$$

コンパクトに以下のように書く。

$$\mathbf{U}_t + \mathbf{F}(\mathbf{U})_x = 0$$

$$\mathbf{U} = \left(\begin{array}{c} \rho\\ \rho u\\ \rho E\end{array}\right)$$

$$\mathbf{F}(\mathbf{U}) = \begin{pmatrix} \rho u \\ \rho u^2 + p \\ (\rho E + p)u \end{pmatrix}$$

Riemann問題を解くための準備(1)

と、

$$\mathbf{U}_t + \mathbf{F}(\mathbf{U})_x = 0$$
に対して、
 $\mathbf{G} \equiv (\mathbf{F}(\mathbf{U}), \mathbf{U})$
 $\mathrm{Div}(\mathbf{F}_1, \mathbf{F}_2) \equiv (\mathbf{F}_1)_x + (\mathbf{F}_2)_t$ を定義する

DivG = 0 と書ける。

任意の関数Φにたいして以下の関係が成り立つ。

$$\int \Phi \operatorname{Div} \mathbf{G} \, dx dt = 0$$

部分積分して以下の関係が得られる。(無限遠でGはゼロ)

$$\int \operatorname{grad} \Phi \cdot \mathbf{G} \, dx dt = 0$$

$$\int_{\Omega} \operatorname{grad} \Phi \cdot \mathbf{G} \, dx dt = 0$$

$$\operatorname{figt} \Omega \mathcal{E} = \operatorname{cond} \operatorname{figt} (\Omega \mathcal{E} = 0)$$

$$\operatorname{figt} \Omega \mathcal{E} = \operatorname{cond} \operatorname{figt} (\Omega \mathcal{E} = 0)$$

$$\operatorname{figt} \Omega \mathcal{E} = 0$$

$$-D[\mathbf{U}] + [\mathbf{F}(\mathbf{U})] = 0$$

$$D[\rho] = [\rho u]$$
$$D[\rho u] = [\rho u^2 + p]$$
$$D[\rho E] = [(\rho E + p)u]$$

$$[\mathbf{G}\cdot\mathbf{n}]\equiv\mathbf{G}_{1}\cdot\mathbf{n}-\mathbf{G}_{2}\cdot\mathbf{n}=0$$

= 0 (衝撃波静止系)では以下の関係が成り立つ、 $\rho_1 u_1$ $\rho_2 u_2$ $\rho_1 u_1 = \rho_2 u_2 = M$ $\rho_1 u_1^2 + p_1 = \rho_2 u_2^2 + p_2$ $\rho_1 u_1^2 + p_1 = \rho_2 u_2^2 + p_2$ $u_1(\rho_1 E_1 + p_1) = u_2(\rho_2 E_2 + p_2)$ $E=u^2/2+\varepsilon$ $u_1(\rho_1 E_1 + p_1) = u_2(\rho_2 E_2 + p_2)$ 衝撃波 Rankine-Hugoniot関係と呼ぶ。

3番目のエネルギーの式から

$$\frac{u_1^2}{2} + \varepsilon_1 + \frac{p_1}{\rho_1} = \frac{u_2^2}{2} + \varepsilon_2 + \frac{p_2}{\rho_2}$$
移項して、

$$\frac{1}{2}(u_1 - u_2)(u_1 + u_2) + \varepsilon_1 - \varepsilon_2 + \frac{p_1}{\rho_1} - \frac{p_2}{\rho_2} = 0$$
1番目の質量保存の式からMを使って、
2番目に代入すると

$$M = -\frac{p_1 - p_2}{u_1 - u_2}$$

1番目の質量保存の式から、比体積を定義して

$$\tau \equiv 1/\rho \qquad u_i = M\tau_i \qquad , \quad i = 1,2$$

二番目の流束保存に代入すると、

$$M^2 = -\frac{p_1 - p_2}{\tau_1 - \tau_2}$$

$$-\frac{p_1 - p_2}{2M}(M\tau_1 + M\tau_2) + \varepsilon_1 - \varepsilon_2 + p_1\tau_1 - p_2\tau_2 = 0$$



この曲線を衝撃波断熱曲線、 Rankine-Hugoniot断熱曲線 と呼ぶ。

内部エネルギーは状態方程式を用いて、
$$\varepsilon = \varepsilon(\underline{p}, \underline{\tau})$$
 (ここでは**圧力、**密度依存とする)

Hugoniot曲線は二つのパラメーターで書ける。

$$\mathcal{H}_1(p,\tau) \equiv \varepsilon(p,\tau) - \varepsilon(p_1,\tau_1) + \frac{p+p_1}{2}(\tau-\tau_1)$$

<u>Hugoniot 曲線から</u> 読み取れる重要な性質

(1)初期の状態が分かっているとき、



衝撃波背面の物理量 はただ一つのパラメータ により指定される。 例えば、p2が与えられると、 r2は断熱曲線より与えられ、 そうすると、Mがわかり、 そうすると、u1,u2も分かる。

(2) (p₁, τ_1) と (p₂, τ_2) を 結ぶ直線(Rayleigh直線)の傾き $M^2 = -\frac{p_1 - p_2}{\tau_1 - \tau_2}$

が、流束Mを与え<u>る</u>。



 $\Delta Question!$

初期の状態から、Hugoniot 曲線に載っている点だったら、 どんな点にでも状態が遷移 することが可能か? NO! エントロピーは以下のように書ける。

$$s_2 - s_1 = \frac{1}{12T_1} \left(\frac{\partial^2 \tau}{\partial p_1^2}\right)_s (p_2 - p_1)^3$$









さらに
$$u_i = M au_i$$
, $i = 1, 2$ より、 $u_1 > u_2$ であることが分かる。



- 流体力学基礎方程式の導出
- Riemann問題に向けて
 ☆Rankine Hugoniot関係の導出

☆具体例: Strong shock

<u>Strong shock(強い衝撃波)の場合</u>

今、 ρ_1 P_1 で静止(V1 = 0)しているガスに、速度Dで衝撃波が飛び込んできた とする。この場合衝撃波背面の物理量を求めたい。





u2 = D – v2に注意!

RH関係の3つの式は以下と同値。



☆この式の導出 宇宙流体力学(坂下志郎、池内了) など参照 $M_a \equiv u/c$ 音速 マッハ数 >1 超音速(supersonic) <1 亜音速(subsonic) 後い街撃波の場合を考える。

$$\rho_2 = \frac{\gamma + 1}{\gamma - 1} \ \rho_1$$

$$\rho_1 u_1 = \rho_2 u_2$$
$$u_1 = D$$
$$u_2 = \rho_1 u_1 / \rho_2 = \frac{\gamma - 1}{\gamma + 1} D$$

$$v_2 = D - u_2 = \frac{2}{\gamma + 1}D$$

$$P_2 = \frac{2\gamma}{\gamma+1} P_1 \frac{u_1^2}{c^2} = \frac{2\gamma}{\gamma+1} P_1 \frac{D^2}{c^2}$$

衝撃波背面の量が、衝撃波前面の量と衝撃波 の速度で表せた。 (強い衝撃波問題が解けた)

Riemann問題





Riemann問題







左右の

¢

密度(2)、

Riemann Problem:

HIRSCH, C., "Numerical Computation of Internal and External Flows (Vol.2: Computational Methods for Inviscid and Viscous Flows)", A Wiley-Interscience Publication (1992).

ランダウ, リフシッツ, "流体力学 2", 東京図書, 1971.



初期条件によって解の構造が異なる: Shock tube テスト







Adaptive mesh refinement 法(適合格子法)の一例(Kifonidius et al. 2003 A&A)



$$\mathbf{U}_t + \mathbf{F}(\mathbf{U})_x = 0 \quad \mathbf{U} = \left(\begin{array}{c} \mathbf{U}_t \\ \mathbf{U$$

$$= \left(\begin{array}{c} \rho\\ \rho u\\ \rho E\end{array}\right)$$

$$\mathbf{F}(\mathbf{U}) = \left(\begin{array}{c} \rho u \\ \rho u^2 + p \\ (\rho E + p)u \end{array}\right)$$

差分の式にする。

$$\frac{\mathbf{U}_{i}^{n+1} - \mathbf{U}_{i}^{n}}{\Delta t} = -\frac{\mathbf{F}_{i-1/2}^{n} - \mathbf{F}_{i+1/2}^{n}}{\Delta x}$$

$$\mathbf{U}_{i}^{n+1} = \mathbf{U}_{i}^{n} + \frac{\Delta t}{\Delta x} \left(\mathbf{F}_{x_{i-1/2}} - \mathbf{F}_{i+1/2} \right)$$



$$\mathbf{U}_t + \mathbf{F}(\mathbf{U})_x = 0 \qquad \mathbf{U} = \begin{pmatrix} \rho \\ \rho u \\ \rho E \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{F}(\mathbf{U}) = \left(\begin{array}{c} \rho u \\ \rho u^2 + p \\ (\rho E + p)u \end{array}\right)$$

ρ

差分の式にする。

簡単・粘性大

$$\frac{\mathbf{U}_{i}^{n+1} - \mathbf{U}_{i}^{n}}{\Delta t} = -\frac{\mathbf{F}_{i-1/2}^{n} - \mathbf{F}_{i+1/2}^{n}}{\Delta x}$$

$$\mathbf{U}_{i}^{n+1} = \mathbf{U}_{i}^{n} + \frac{\Delta t}{\Delta x} \left(\mathbf{F}_{x_{i-1/2}} - \mathbf{F}_{i+1/2} \right)$$

これらを求めるために、リーマン問題を解く!

精密・面倒 Godnov法 (厳密解) Roe 法 (振幅の滑らかな変化を無視) HLLD・C法 (fast/slowを区別しない,alfven) HLL法(中間状態を一つだけ)







<u>解くべきはBoltzmann equation</u>

$$\frac{\partial f_{\nu}}{\partial t} + \frac{d\vec{r}}{dt} \cdot \frac{\partial f_{\nu}}{\partial \vec{r}} + \frac{d\vec{p}}{dt} \cdot \frac{\partial f_{\nu}}{\partial \vec{p}} = \frac{df_{\nu}}{dt}\Big|_{\text{coll}}$$

左辺:<u>ニュートリノ数の変動</u> 右辺:衝突項(Collisional term) 反応によるニュートリノ数 の変動

✓超新星コードにマイクロ物理を入れるロードマップ



<u>解くべきはBoltzmann equation</u>

$$\frac{\partial f_{\nu}}{\partial t} + \frac{d\vec{r}}{dt} \cdot \frac{\partial f_{\nu}}{\partial \vec{r}} + \frac{d\vec{p}}{dt} \cdot \frac{\partial f_{\nu}}{\partial \vec{p}} = \left. \frac{df_{\nu}}{dt} \right|_{\text{coll}}$$



✓超新星コードにマイクロ物理を入れるロードマップ



✔<u>Ye 処方</u>

球対称ボルツマン輸送計算から得られたYe(ρ)のfitting formula を使う。

(Pros) Very easy to implement. (often employed in GR simulations: Dimmelmeier et al. (2007), Ott et al. (2008))

(Cons) バウンス前しか使えない。 親星が違う時の妥当性。 球対称のシステムのみ有効。

✓ <u>Neutrino leakage scheme (NLS)</u>



 <u>ne (NLS)</u> (van Riper 1981, Bludman et al. 1981, Rosswog & Liebendoerfer 2003, Kotake et al. 2003)
 Outside the neutrino sphere, neutrinos are assumed to vanish

 $\frac{\mathrm{d}Y_e}{\mathrm{d}t} = \Gamma_{\mathrm{e-capture}}$ assuming $Y_{\mathcal{V}} = 0$

• Inside the neutrino sphere, the beta equilibrium is assumed.

$$Y_l = Y_e - Y_{\nu_e} + Y_{\bar{\nu}_e}$$

$$\frac{dY_l}{dt} = -\frac{Y_{\nu_e}}{\tau_{\rm esc}(\epsilon_{\nu_e})} + \frac{Y_{\bar{\nu}_e}}{\tau_{\rm esc}(\epsilon_{\bar{\nu}_e})}$$

$$\frac{de}{dt} = -\epsilon_{\nu_e} \frac{Y_{\nu_e}}{\tau_{\rm esc}(\epsilon_{\nu_e})} - \epsilon_{\bar{\nu}_e} \frac{Y_{\bar{\nu}_e}}{\tau_{\rm esc}(\epsilon_{\bar{\nu}_e})}$$



✓<u>Ye 処方</u>

球対称ボルツマン輸送計算から得られたYe(ρ)のfitting formula を使う。

(Pros) Very easy to implement. (often employed in GR simulations: Dimmelmeier et al. (2007), Ott et al. (2008))







Roadmap to implement the supernova microphysics to your code!





(Pros): Qualitative effects of neutrino heating on convection or hydrodynamic instability can be studied.

(Cons): The neutrino heating is completely an input parameter !

Roadmap to implement the supernova microphysics to your code!



Why implicit scheme (陰解法) is needed?
$$\nu_e + n \geq e + p$$
j: emissivity $\frac{\partial f_{\nu}}{\partial t} = j_{emit}(1 - f_{\nu}) - \frac{1}{\lambda_{abs}}f_{\nu} = j_{emit}\left(1 - \frac{f_{\nu}}{f_{\nu}^{eq}}\right)$ Note that $1/\lambda^{eo}(a) = exp\{\beta[a-(\mu_r + \mu_r - \mu_r)]\}j(a)$ $f^{n+1} - f^n_{\Delta t} = j\left(1 - \frac{f^n}{f^{eq}}\right)$ $f^{n+1} = f^n + j\left(1 - \frac{f^n}{f^{eq}}\right)\Delta t$ $f^{n+1} = f^n + j\left(1 - \frac{f^n}{f^{eq}}\right)\Delta t$ $f^{n+1} - f^n_{\Delta t} = j\left(1 - \frac{f^n}{f^{eq}}\right)\Delta t$ $f^{n+1} = f^n + j\left(1 - \frac{f^n}{f^{eq}}\right)$ $f^{n+1} = f^n + j\Delta t$ $f^{n+1} = f^{n+1} = f^{n+1} + \frac{j}{f^{eq}}\Delta t$

 $\int \int^{1} f^{\text{eq}} \int \Delta t \to \infty : f^{n+1} \to f^{\text{eq}}$



$$\mathcal{V}_{e} + n \rightleftharpoons e + p \qquad (\text{Bruenn 1985,ApJS})$$

$$\overset{\text{emission}}{B_{AE} = j(1-f) - f/\lambda^{a}} \swarrow (j + p) \qquad (\text{Bruenn 1985,ApJS})$$

$$\overset{\text{nu}_{e} = p \qquad (\text{Bruenn 1$$

$$\begin{aligned}
\mathcal{V}_{e} + n \rightleftharpoons e + p & \text{(Bruenn 1985, ApJS)} \\
\text{emission} & \text{j: emissivity} \\
\mathcal{N}_{a} = j(1-f) - f/\lambda^{a} & \text{j: emissivity} \\
\lambda: absorptivity \\
\text{The matrix element:} & \text{emission} \\
\mathcal{M} = \frac{G}{\sqrt{2}} \bar{u}_{p}(p_{p}) \gamma^{\mu}(g_{V} - g_{A}\gamma_{5}) u_{n}(p_{n}) \bar{u}_{e}(p_{e}) \gamma_{\mu}(1-\gamma_{5}) u_{v}(q) \\
\mathbb{See e.g., Bjorken & Donell} \\
r = \frac{G^{2}}{\omega E_{e}E_{p}E_{n}}(2\pi)^{4}\delta^{4}(q+p_{n}-p_{e}-p_{p})[(g_{V}+g_{A})^{2}p_{p}\cdot p_{e}p_{n}\cdot q + (g_{V}-g_{A})^{2}p_{p}\cdot q_{p}\cdot p_{e} - (g_{V}^{2}-g_{A}^{2})M_{n}M_{p}p_{e}\cdot q] \\
\left\{ \frac{j(\omega)}{1/\lambda^{(\omega)}(\omega)} \right\} = \int \frac{d^{3}p_{p}}{(2\pi)^{3}} \int \frac{d^{3}p_{e}}{(2\pi)^{3}} \int \frac{2F_{p}(E_{p})[1-F_{n}(E_{n})]2F_{e}(E_{e})r(p_{p}+p_{e}\rightarrow p_{n}+q)}{[1-F_{p}(E_{p})]2F_{n}(E_{n})[1-F_{e}(E_{e})]r(p_{n}+q\rightarrow p_{p}+p_{e})} \end{aligned}$$

ボルツマン方程式の階層構造

$$\frac{\partial}{\partial t}f + \frac{\mathrm{d}r}{\mathrm{d}t}\nabla_{\mathbf{r}}f + \frac{\mathrm{d}p}{\mathrm{d}t}\nabla_{\mathbf{p}}f = \left(\frac{\mathrm{d}f}{\mathrm{d}t}\right)^{\mathrm{coll.}}$$

外力が加わっていない場合 $\dot{p}\equiv 0$

$$\frac{1}{c}\frac{\partial}{\partial t}f + n\nabla_{\mathbf{r}}f = B$$

Specific intensityを定義する。

 $\mathcal{I} := \left(\frac{\epsilon}{hc}\right)^3 c \cdot f$

 $\mathcal{I}(t,\boldsymbol{r},\epsilon,\boldsymbol{n})\mathrm{d}\Omega\,\mathrm{d}\epsilon\,\boldsymbol{n}\boldsymbol{r}/|\boldsymbol{r}|\,\mathrm{d}A\,\mathrm{d}t$

輻射が単位立体角、単位エネルギー、 ある方向、dA、dtを通過する確率になる



Intensityの角度モーメント量 ✓ゼロ次 ⇒ radiation energy $J(t, r, \epsilon) := \frac{1}{4\pi} \int d\Omega \mathcal{I}(t, r, \epsilon, n) = \frac{c}{4\pi} E(t, r, \epsilon)$ (scalar) ✓ 1次 ⇒ radiation flux (輻射フラックス) $H_i(t, r, \epsilon) := \frac{1}{4\pi} \int \mathrm{d}\Omega \, n_i \mathcal{I}(t, r, \epsilon, n) = \frac{1}{4\pi} F_i(t, r, \epsilon) \quad \text{(vector)}$ ✓2次 ⇒ radiation pressure (輻射圧) $K_{ij}(t, r, \epsilon) := \frac{1}{4\pi} \int d\Omega \, n_i n_j \mathcal{I}(t, r, \epsilon, n) = \frac{c}{4\pi} P_{ij}(t, r, \epsilon)$ (tensor) ボルツマン方程式の角度モーメント量

 $\frac{1}{c}\frac{\partial}{\partial t}J + \nabla \cdot H = S^{(0)} \qquad (0^{\text{th-order moment equation}})$ $\frac{1}{c}\frac{\partial}{\partial t}H + \nabla \cdot \mathsf{K} = S^{(1)} \qquad (1^{\text{st-order moment equation}})$:

どこまで行っても閉じない。

✓ Closure することが必要

 (1) Flux limited diffusion法(流速制限法)
 (2) M1 closure
 (3) Variable Eddington factor法





P_v →1/3, Pv(輻射圧) → 1/3 Ev

☆streaming limitを取ると、fv →1 Pv →1, Pv(輻射圧) → Ev

FLD、M1共に二つの極限状態を内挿したフォーマリズム



✓ Variable Eddington factor method



✔Rayにそって実際に輸送方程式を解き、Iを決める(ray-method)

$$\frac{\partial I}{\partial s} = \chi(S - I)$$

$$I_o = I_M \exp(-\Delta \tau_M) + \int_0^{\Delta \tau_M} dt S(t) \exp[-(\Delta \tau_M - t)]$$

$$E = \frac{1}{c} \oint I(\boldsymbol{n}) d\omega = \frac{1}{c} \int_0^{2\pi} \int_{-1}^1 I(\mu, \Phi) d\mu d\Phi ,$$

$$P_{zz} = \frac{1}{c} \oint I(\boldsymbol{n}) n_z n_z d\omega = \frac{1}{c} \int_0^{2\pi} \int_{-1}^1 I(\mu, \Phi) \mu^2 d\mu d\Phi$$

✓ S_N法 (Spectral ordinates method)

$$\frac{1}{c}\frac{\partial f_{v}}{\partial t} + \frac{\mu_{v}}{r^{2}}\frac{\partial}{\partial r}(r^{2}f_{v}) + \frac{\sqrt{1-\mu_{v}^{2}\cos\phi_{v}}}{r\sin\theta}\frac{\partial}{\partial\theta}(\sin\theta f_{v}) + \frac{\sqrt{1-\mu_{v}^{2}\sin\phi_{v}}}{r\sin\theta}\frac{\partial f_{v}}{\partial\phi} + \frac{1}{r}\frac{\partial}{\partial\mu_{v}}[(1-\mu_{v}^{2})f_{v}] + \frac{\sqrt{1-\mu_{v}^{2}\cos\phi}}{r\sin\theta}\frac{\partial}{\partial\phi_{v}}(\sin\phi_{v}f_{v}) = \frac{1}{c}\left(\frac{\delta f_{v}}{\delta t}\right)_{collision}$$

Momentを取らず、直接ボルツマン方程式を角度方向まで差分を取って解く。 (formalismはstraightforwadだが、とにかく演算量が大変)



ニュートリノ輸送計算法の長所と短所

	Diffusive regime	Semi-transparent regime	Transparent regime
Boltzmann solver (VEF,S _N)	Truncation errors in flux		Insufficient angular resolution
	2成分近似ボルツマン formalism (Basel-Tokyo		
Flux-limited Diffusion, M1 closure		flux-factor is model-dependent	flux-factor is unknown
Ray-tracing method	Suffer from short mean free path	Limited by reaction	

The ideal argorthm combines the three orange fields !

2成分近似ボルツマン輸送法

The neutrino distribution function "f" を2成分に分解する

 $f = f^t + f^s$

t :trapped part – opaque region

:streaming part - transparent region

Boltzmann equation is then,

 $D(f = f^{t} + f^{s}) = C = C^{t} + C^{s}$

The two components are evolved separately,

 $D(f^t) = C^t - \Sigma$ $D(f^s) = C^s + \Sigma$

Liebendoerfer et al. (09), ApJ

流体素片



Σ - is the (diffusion) term,
 which converts trapped into streaming part and vice verse.
 -is determined between the free-streaming and the β-equilibrium limit via a kind of flux limiter.



§ 3-3 超新星とガンマ線バースト

(以降の話の筋) ✓ ガンマ線バースト(Gamma-Ray Burst): ガンマ線がバースト的に観測される天体現象 √過去40年に渡って起源が不明 ✓ 超新星との相関が報告される(10年前) <u>普通の超新星じゃない極超新星</u> √極超新星のエンジンの理解⇔恒星進化論の統一的解明

観測のまとめ





GRBの時間変動

Fishman&Meegan(95)



フォトンカウント数



Long burst、Short burstの二極分布

Figure 1 Sample page from the *First BATSE Catalog of Gamma-Ray Bursts* (Fishman et al 1994b), indicating the diversity in the time profiles, intensities, and durations of gamma-ray bursts.

それぞれタイムプロファイルが全然違う。ソースは何?

色々あるのですが





謎の天体現象GRBと始めて相関が観測された天体 :<u>超新星だった!</u>



<u>GRBと超新星は優位な相関がある</u>

<u>SN1998bw : Hypernova(極超新星)</u>

SN 1998bw

SN 1987A



大問題:10⁵¹ ergの爆発すら難しいのにどうやって十倍に?

 $E \sim 30 \times 10^{51}$ ergs

E ~ 1 × 10⁵¹ergs

<u>GRB(Long)と相関がある超新星は一般にenergetic</u>









コラプサー・シナリオ 「Collapsar」: failed supernova



Goodman 1987, Asano & Fukuyama 2000 (ApJ)



✓加熱率∝(1-cos θ) 円盤の対称性を考えても軸状が一番温められる ✓ ニュートリノ加熱率 $\frac{dE_0}{k} = 5.76 \times 10^{50} \left[\frac{kT_{eff}(3r_g)}{10 \text{ MeV}} \right]^9 \left(\frac{r_g}{10 \text{ herg}} \right)^3 \text{ ergs s}^{-1}$

$$\frac{dt}{dt} = 5.76 \times 10^{-1} \left[\frac{10 \text{ MeV}}{10 \text{ MeV}} \right] \left(\frac{10 \text{ km}}{10 \text{ km}} \right)^{-1} \text{ ergs s}^{-1}$$
for $R_{\text{in}} = 3r_g$, (20)
$$= 1.05 \times 10^{53} \left[\frac{kT_{\text{eff}}(3r_g)}{10 \text{ MeV}} \right]^9 \left(\frac{r_g}{10 \text{ km}} \right)^3 \text{ ergs s}^{-1}$$
for $R_{\text{in}} = 1.16r_g$, (21)

Energetics 的には十分 ただし<u>降着円盤の温度、半径に非常に敏感</u>

⇒ブラックホール周りの時空での構造を決める 一般相対論的流体計算 ⇒ニュートリノ加熱率 マルチアングル(フルの)ニュートリノ輻射輸送

最近の結果

✓フルの一般相対論的計算+ニュートリノ漏れ出し法

Sekiguchi & Shibata(2011)

重力崩壊⇒ブラックホール形成⇒降着円盤の成長



✓特殊相対論計算+Ray-tracing ニュートリノ加熱

Harikae et al. (2010)

6

Time [s]

7

8

9

10

11







磁場駆動ガンマ線バースト エネルギー源:<u>ブラックホールの回転エネルギー</u> <u>Blandford-Znajek process</u> (MNRAS,179,433,1977)



FIG. 4: Illustration of the Blandford-Znajek Process and circuit analogue. Taken from [6].

(Thorne, Membrane パラダイムより)

Kerr BHから引き抜ける回転エネルギー

$$E_{rot} = Mc^{2} - M_{irr}c^{2}$$

$$E_{rot} = f(\tilde{a})Mc^{2}$$

$$f(\tilde{a}) = 1 - \sqrt{\frac{1}{2}[1 + \sqrt{1 - \tilde{a}^{2}}]}$$

$$\tilde{a} = \frac{Jc}{M^{2}G}$$
無次元Kerr parameter
 $\tilde{a} = 1$
Maximally rotating Kerr BH
(Schwarzshild半径を光速で回転する場合)

$$E_{BZ} = 1.8 \times 10^{54}\epsilon_{\Omega}f(\tilde{a}) \left(\frac{M}{M_{\odot}}\right)erg$$
BZ processの継続時間

$$\tau_{BZ} \sim \frac{Mc^{2}}{B^{2}R^{2}c} \sim \frac{Mc^{5}}{B^{2}M^{2}G^{2}}$$

$$= \frac{c^{5}}{B^{2}MG^{2}} = 2.7 \times 10^{3} (\frac{10^{15}gauss}{B})^{2} (\frac{M_{\odot}}{M})s$$

回転しているBHの時空:Kerr 時空と BZプロセス



radius of

static limit

$$ds^2 = -\alpha^2 dt^2 + g_{ij}(dx^i + \beta^i dt)(dx^j + \beta^j dt).$$

H.K. Lee et al, astroph/9906213

Boyer-Lindquist 座標

$$ds^{2} = -\frac{\Delta - a^{2}\sin^{2}\theta}{\Sigma}dt^{2} - \frac{4aGMr\sin^{2}\theta}{\Sigma}dtd\phi + \frac{\Sigma}{\Delta}dr^{2} + \Sigma d\theta^{2} + \frac{(r^{2} + a^{2})^{2} + a^{2}\Delta\sin^{2}\theta}{\Sigma}\sin^{2}\theta d\phi^{2}dtd\phi + \frac{\Delta}{\Delta}dr^{2} + \Sigma d\theta^{2} + \frac{(r^{2} + a^{2})^{2} + a^{2}\Delta\sin^{2}\theta}{\Sigma}dtd\phi + \frac{\Delta}{\Delta}dr^{2}dtd\phi + \frac{\Delta}{\Delta}dtd\phi + \frac{\Delta}{\Delta}dt$$

$$\Sigma = r^{2} + a^{2} \cos^{2} \theta$$

$$\Delta = r^{2} - 2GMr + a^{2}$$
Kerr parameter
$$a = \frac{J}{M}$$
BHの角運動量Jと質量Mの比
$$r_{+} = M + \sqrt{M^{2} - a^{2}}$$

$$r_{+} < r < r_{0}$$
Cfは、non-static observer.
Frame-dragging とよぶ
black hole spin axis
black hole spin axis
pair plasma
(a = n + \sqrt{M^{2} - a^{2}})
Cft + (n + \sqrt{M^{2} - a^{2}})

PhD thesis by A. Mueller

Blandford-Znajek process のOrder評価



•Kerr BHから引き抜ける回転エネ •Kerr BH の表面積 $E_{rot} = Mc^2 - M_{irr}c^2$ from $A_H = 4\pi (r_H^2 + a^2)$ $dS_i = \sqrt{det(g_{ij})}\epsilon_{ijk}\frac{\partial x^j}{\partial b}\frac{\partial x^k}{\partial c}db\,dc$ $E_{rot} = f(\tilde{a})Mc^2$ $f(\tilde{a}) = 1 - \sqrt{\frac{1}{2}[1 + \sqrt{1 - \tilde{a}^2}]}$ •Kerr BH のentropy(面積定理) $S_H = \frac{k_B}{A\hbar} A_H$ $\tilde{a} = \frac{Jc}{M^2 G}$ 無次元Kerr parameter $= \frac{\pi k_B}{\hbar} (r_H^2 + a^2) = \frac{2\pi k_B}{\hbar} M r_H.$ $\tilde{a} = 1$ Maximally rotating Kerr BH (Schwarzshild半径を光速で Kerr BH Øirreducible mass 回転する場合) -BZで引き抜ける回転エネは $M_{irr} = \sqrt{\frac{A_H}{16\pi}} = \frac{1}{2}\sqrt{r_H^2 + a^2} = \sqrt{\frac{S_H}{4\pi}}$ $\epsilon_{\Omega} = \frac{\Omega_F}{\Omega_F}$ のefficiencyがかかる。 •Kerr BH の全質量 $E_{BZ} = 1.8 \times 10^{54} \epsilon_{\Omega} f(\tilde{a}) ~(\frac{M}{M_{\odot}}) erg$ $M = \sqrt{\frac{S_H}{4\pi} + \frac{J^2}{S_H}} = \sqrt{M_{irr}^2 + M_{irr}^2}$

J2BZ processの継続時間
$$4M_{irr}^2$$
BZ processの継続時間 $\tau_{BZ} \sim \frac{Mc^2}{B^2R^2c} \sim \frac{Mc^5}{B^2M^2G^2}$ $= \frac{c^5}{B^2MC^2} = 2.7 \times 10^3 (\frac{10^{15}gauss}{B})^2 (\frac{M_{\odot}}{M})s$

Recent simulations of BZ processes

Nagataki (2010,2011)

✓ 2D GRMHD (fixed metric)

a=0



まとめ





